

**C03**

Hexagonale Bauform C03

- Zwei- bis Sechsfinger Greifer -

Merkmale:

- zentrische, axialverschiebungsfreie und parallele oder schwenkende Fingerbewegung, auch kombinierbar
- variable Fingerlänge, -anzahl und -position
- innen- und außengreifend
- wartungs- und schmierungsfreie Gleitlager
- keine Selbsthemmung
- mehrfache Positionsabfrage durch Signalgeber, optional

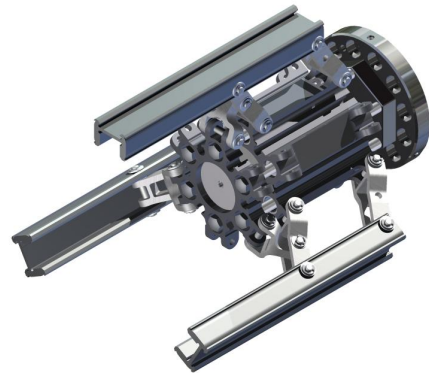


Abbildung: Typenvariante C103-300080-A-PNO-00

Technische Daten							
Grundform C03			Fingerlänge (F)				
			0 mm	20 mm	40 mm	60 mm	80 mm
Bewegungsform A (parallel offen / parallel zu)	Gesamthub [mm]		30				
	Greifweite* [mm]		138 bis 168				
	Greifkraft*** [N]		349 bis 1.800				
Bewegungsform B** (parallel offen / konisch zu)	Gesamthub [mm]		32	39	46	53	61
	Greifweite* [mm]		136 bis 168	129 bis 168	122 bis 168	115 bis 168	107 bis 168
	Greifkraft*** [N]		343 bis 1.683	295 bis 1.148	258 bis 871	230 bis 701	207 bis 587
Bewegungsform C** (konisch offen / konisch zu)	Gesamthub [mm]		32	43	54	64	80
	Greifweite* [mm]		136 bis 168	131 bis 174	125 bis 179	119 bis 183	112 bis 192
	Greifkraft*** [N]		338 bis 1.619	277 bis 884	235 bis 608	204 bis 463	180 bis 374
* bezogen auf die Außenkante der Finger							
** größere Hübe und Greifweiten durch längere Finger und andere Neigungswinkel auf Anfrage							
*** größte Greifkraft stets bei geöffneter Fingerstellung (Angaben bezogen auf einen Betriebsdruck von 6 bar)							
Antrieb			pneumatisch		elektrisch*		
Betriebsdruck			1,5 bis 6 bar		24V (DC)		
Zykluszeit (ungedämpft)			0,3 s		-		
Energieverbrauch pro Zyklus / Motorleistung			0,25 Normalliter (bei 6 bar)		-		
Betriebstemperatur			-30 bis +80°C				
Masse	Grundkörper		660 g		950 g		
	pro Fingermechanismus		max. 100 g				
Belastbarkeit ** pro Finger durch Objektmasse und -beschleunigung	M _{x max.}		1 Nm ⇒ (F _{y max.} : 12,5 N bei Fingerlänge F = 80mm)				
	M _{y max.}		2 Nm ⇒ (F _{x max.} : 25 N bei Fingerlänge F = 80mm)				
	M _{z max.}		2 Nm				
	F _{z max.}		100 N				

* auf Anfrage

** Belastbarkeit unabhängig von der Greifkraft



Hausanschrift:

GMG – Gesellschaft für modulare Greifersysteme mbH
 Rodingerweg 8H
 D-59494 Soest (Germany)

Telefon:

+49 (0)2921 – 4062

Telefax:

+49 (0)2921 - 4042

E-Mail:

info@gmg-system.com

Internet:

http://www.gmg-system.com



C03

Anzahl und Position der Finger



Grundform C03



C103-200



C103-300



C103-400



C103-410



C103-420



C103-500

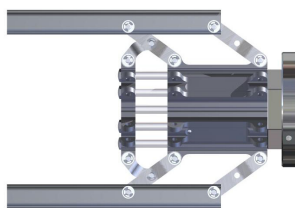
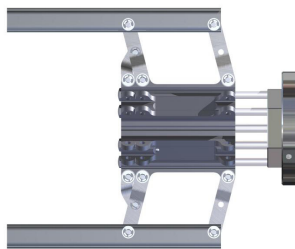


C103-600

Bewegungsformen der Finger

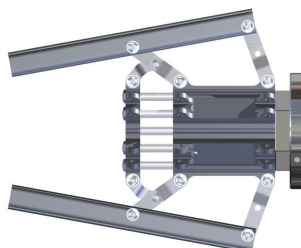
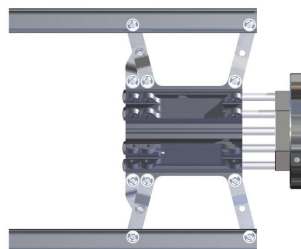
Form A

(parallel offen / parallel zu)



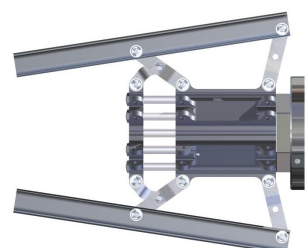
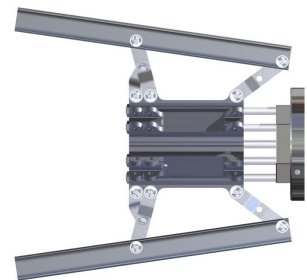
Form B

(parallel offen / konisch zu)



Form C

(konisch offen / konisch zu)



Es sind auch Kombinationen aus den Bewegungsformen A, B und C möglich!



Hausanschrift:

GMG – Gesellschaft für modulare Greifersysteme mbH
Rodingerweg 8H
D-59494 Soest (Germany)

Telefon:

+49 (0)2921 – 4062

Telefax:

+49 (0)2921 - 4042

E-Mail:

info@gmg-system.com

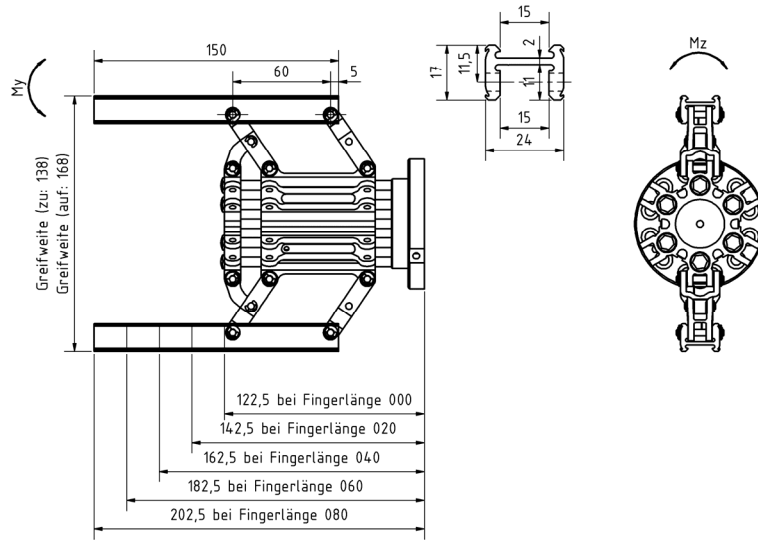
Internet:

http://www.gmg-system.com

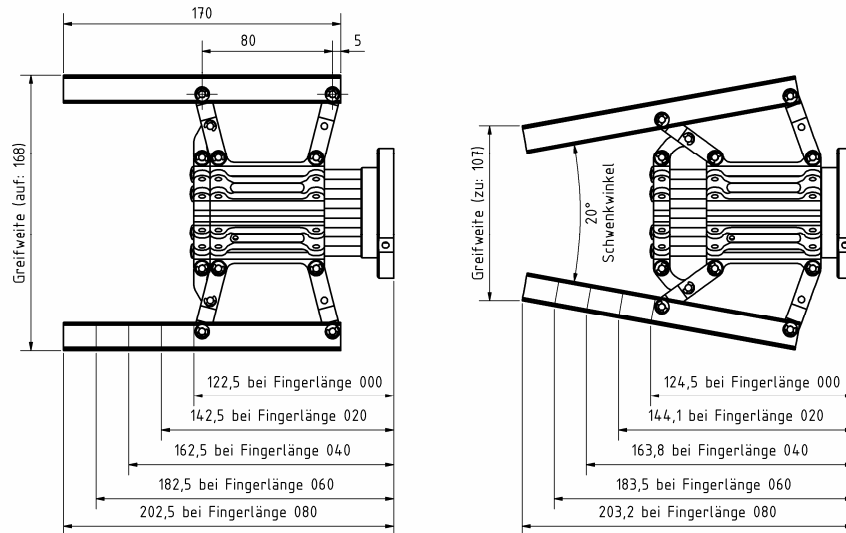


C03

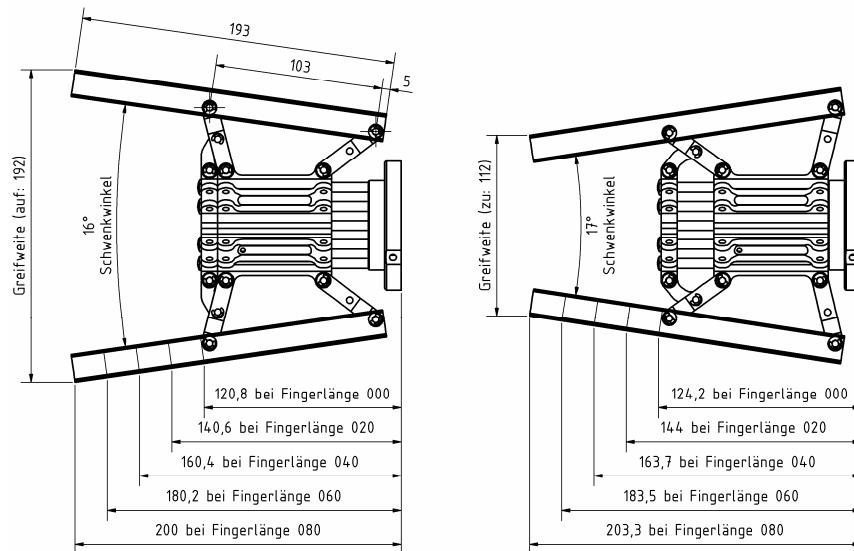
Bewegungsform A



Bewegungsform B



Bewegungsform C



Hausanschrift:
GMG – Gesellschaft für modulare
 Greifersysteme mbH
 Rodingerweg 8H
 D-59494 Soest (Germany)

Telefon:
 +49 (0)2921 – 4062
Telefax:
 +49 (0)2921 - 4042

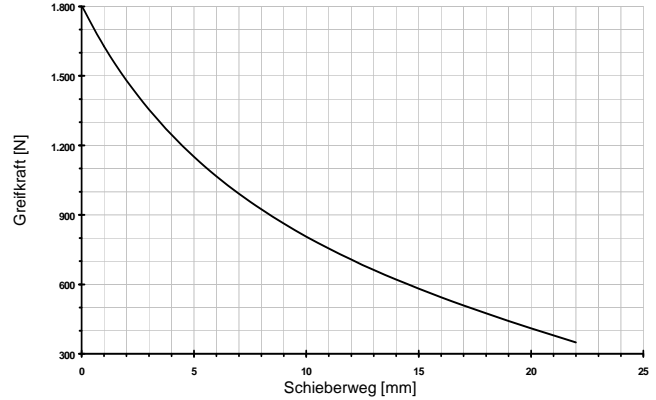
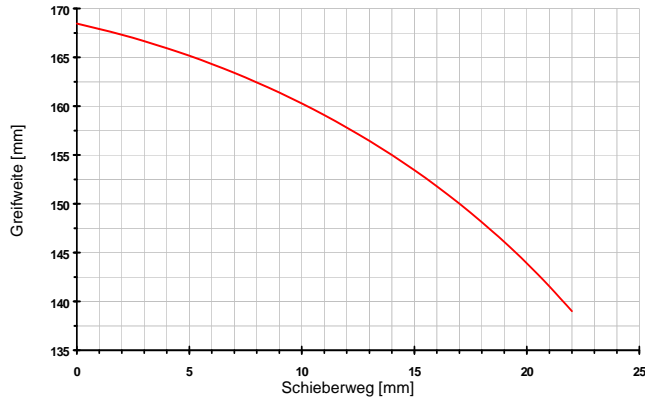
E-Mail:
 info@gmg-system.com
Internet:
 http://www.gmg-system.com



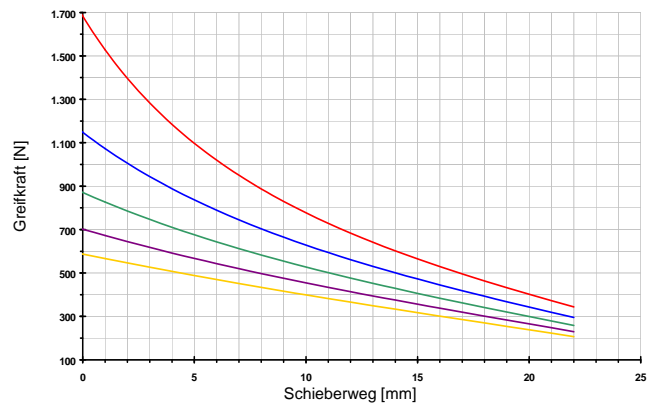
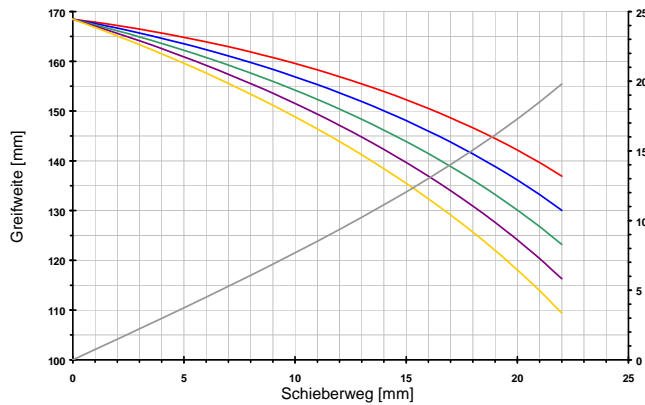
C03

Kraft- und Greifweitendiagramme

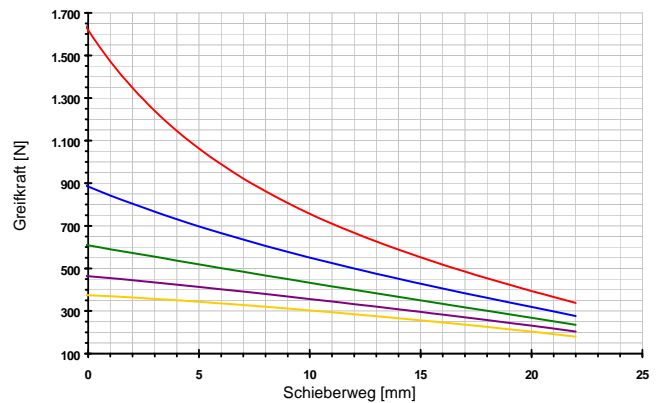
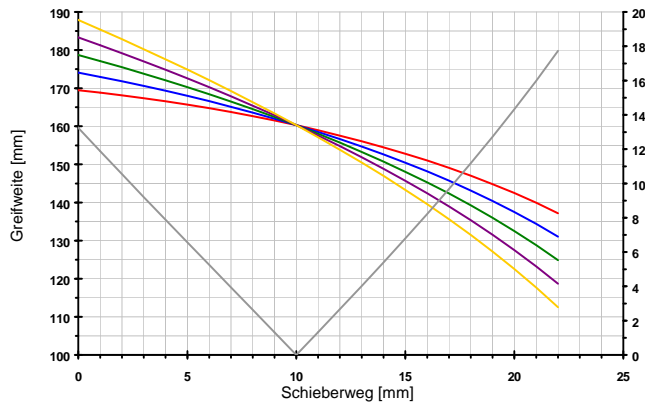
Bewegungsform A



Bewegungsform B



Bewegungsform C



— 0 mm — 20 mm — 40 mm — 60 mm — 80 mm — Schwenkwinkel



Hausanschrift:
GMG – Gesellschaft für modulare
Greifersysteme mbH
Rodingerweg 8H
D-59494 Soest (Germany)

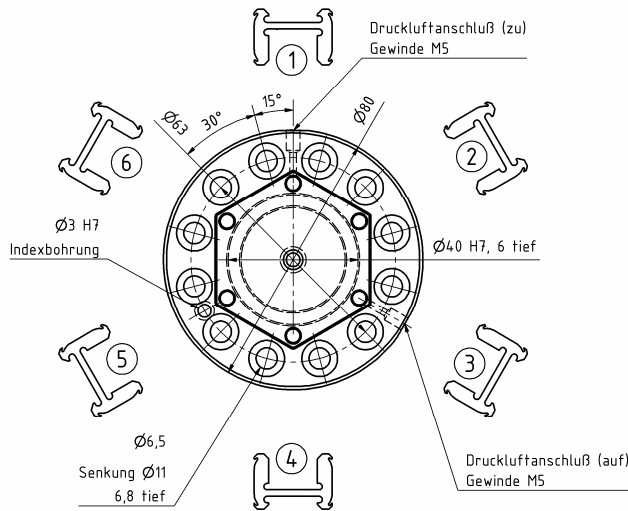
Telefon:
+49 (0)2921 – 4062
Telefax:
+49 (0)2921 - 4042

E-Mail:
info@gmg-system.com
Internet:
<http://www.gmg-system.com>



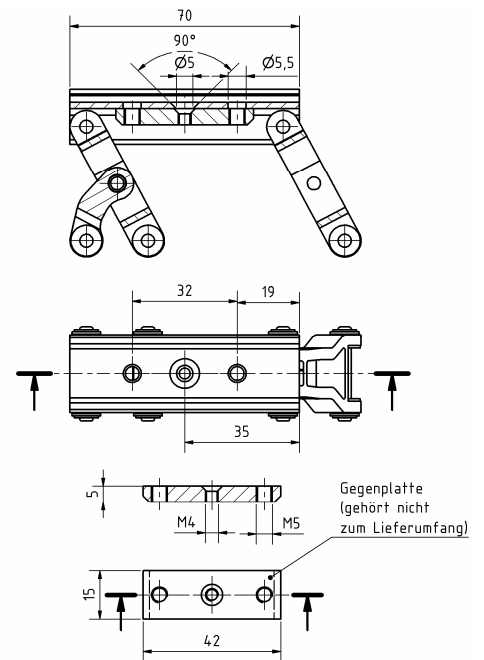
C03

Fingerposition in Bezug auf den Greiferflansch



Vorderansicht

Standard - Bohrbild



Bestellnummer Gegenplatte:
1007-C103-GP03

nur bei Fingerlänge F = 0mm

Fingeranzahl	Position						Kennziffer
	1	2	3	4	5	6	
2	X			X			200
			X			X	201
		X			X		202
3	X		X		X		300
		X		X		X	301
4	X		X	X		X	400
	X	X		X	X		401
		X	X		X	X	402
	X		X	X	X		410
	X		X		X	X	411
		X	X	X		X	412
	X	X	X		X		413
	X	X		X		X	414
		X		X	X	X	415

Fingeranzahl	Position						Kennziffer
	1	2	3	4	5	6	
4	X	X	X	X			420
		X	X	X	X		421
			X	X	X	X	422
	X			X	X	X	423
	X	X			X	X	424
5	X	X	X			X	425
		X	X	X	X	X	500
	X	X		X	X	X	501
	X		X	X	X	X	502
	X	X	X		X	X	503
	X	X	X	X		X	504
6	X	X	X	X	X	X	505
	X	X	X	X	X	X	600

Standardausführung



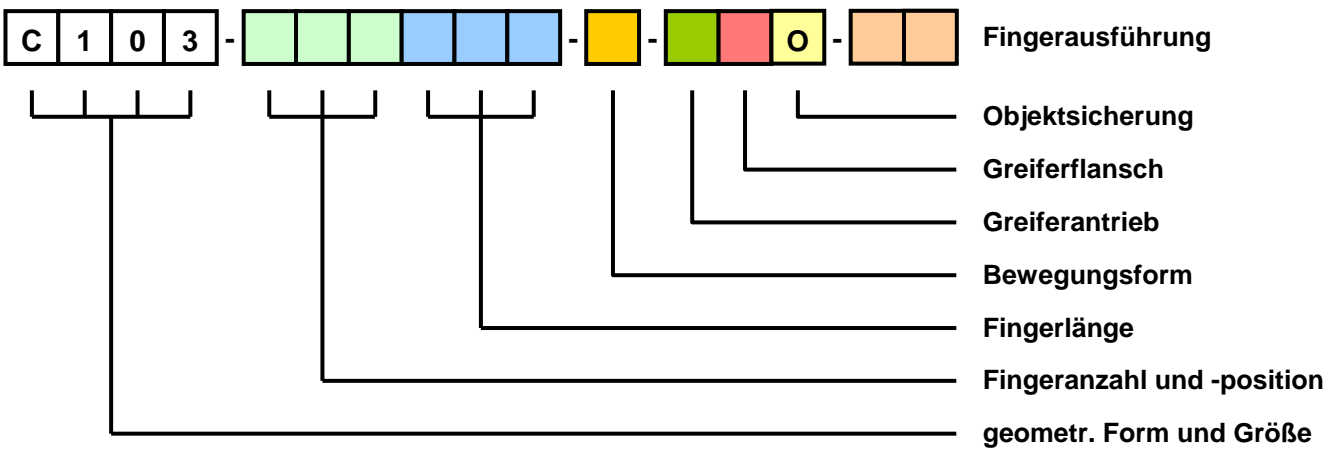
Hausanschrift:
GMG – Gesellschaft für modulare Greifersysteme mbH
Rodingerweg 8H
D-59494 Soest (Germany)

Telefon:
+49 (0)2921 – 4062
Telefax:
+49 (0)2921 - 4042

E-Mail:
info@gmg-system.com
Internet:
http://www.gmg-system.com



Bestellnummer



Fingeranzahl und -position

Angaben gemäß Tabelle auf vorheriger Seite!

Fingerlänge		
	Länge (F)	Kennziffer
Standardlängen	0 mm	000
	20 mm	020
	40 mm	040
	60 mm	060
	80 mm	080
	Sonderlänge	Angabe in mm

Bewegungsform	
Fingerstellung	Kennbuchstabe
parallel offen parallel zu	A
parallel offen konisch zu	B
konisch offen konisch zu	C
Kombination aus den 3 Bewegungsformen*	K

Greiferflansch	
Ausführung	Kennbuchstabe
Normflansch	N
Drehdurchführung* (im Flansch integriert)	D

* auf Anfrage

* für Details, siehe Zubehör

Greiferantrieb	
Antriebsart	Kennbuchstabe
pneumatisch	P
elektromotorisch	E

Objektsicherung bei Energieausfall	
Ausführung	Kennbuchstabe
ohne Objektsicherung	O

Fingerausführung	
Ausführung	Kennbuchstabe
ohne Bohrung	00
mit Bohrung	01

